

## Mathématiques : Similitudes du plan

### Définitions :

**Transformation :** Toute application du plan dans bijective du plan dans lui-même.

**Transformation réciproque :** Application notée  $f^{-1}$  qui a tout point du plan associe son antécédent.

**Isométrie :** Transformation qui conserve les distances

**Déplacement :** Isométrie qui conserve les angles orientés

**Similitude directe :** Composée d'une homothétie et d'un déplacement

### I) Transformation du plan :

$$f \circ f^{-1} = Id$$

Soient f, g et h trois applications du plan

$$f \circ (g \circ h) = (f \circ g) \circ h$$

$$f \circ Id = Id \circ f$$

$$f \circ g = g \circ f$$

$$(f \circ g)^{-1} = f^{-1} \circ g^{-1}$$

### II) Transformations usuelles :

Les translations, homothéties, rotations conservent les angles orientés.

Les translations, rotations conservent les distances

Les homothéties conservent le rapport des distances

L'homothétie de rapport k multiplie les distances par |k|.

### III) Similitudes directes

Les similitudes directes conservent les rapports de distance. Il multiplie donc les distances par k, k est appelé rapport de la similitude.

Les similitudes conservent les angles orientés.

Écriture complexe :

Une similitude directe a une écriture complexe de la forme

$$z' = az + b, \text{ où } a \in \mathbb{C}^* \text{ et } b \in \mathbb{C}$$

Son rapport est  $|a|$  et son angle  $\arg(a)$ .

Réciproquement, toute application complexe  $z' = az+b$  est une similitude directe de rapport  $|a|$ .

Composée et réciproque :

Soit  $f_1$  et  $f_2$  deux similitudes directes, de rapport  $k_1$  et  $k_2$ , d'angle  $\theta_1$  et  $\theta_2$ . Alors :

$f_1^{-1}$  a pour rapport  $1/k_1$  et pour angle  $-\theta_1$ .

$$f_2 \circ f_1 \text{ a pour rapport } k_1 k_2 \text{ et pour angle } \theta_1 + \theta_2$$

Forme réduite :

Si  $s$  n'est pas une translation, alors l'écriture  $s = h \circ r$  est appelée forme réduite de la similitude.

**IV) Étude géométrique**

Caractéristiques géométriques :

Soit  $s$  une similitude directe. Si  $s$  n'est pas une translation, alors  $s$  est déterminée par la donnée de son centre  $\Omega$ , de son rapport  $k$  et de son angle  $\theta$ .

Propriétés fondamentale :

Soient  $A$  et  $B$  deux points d'images  $A'$  et  $B'$  par une similitude directe  $s$  de rapport  $k$  et d'angle  $\theta$ .

Alors,

$$\begin{cases} A'B' = kAB \\ (\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{A'B'}) = \theta[2\pi] \end{cases}$$

Propriétés :

Une similitude ayant deux points fixe est l'identité du plan.

Toute similitude directe conserve :

- l'alignement
- les coefficients de colinéarité
- le parallélisme
- l'orthogonalité
- les barycentres
- les points de contact

Par une similitude de rapport  $k$  :

- L'image d'une droite est d'une droite
- L'image d'un segment  $[AB]$  est me segment  $[A'B']$
- L'image de la demi-droite  $[AB)$  est  $[A'B')$
- L'image d'un cercle de centre  $A$  et de rayon  $R$  est un cercle de centre  $A'$  et de rayon  $kR$ .